Table des matières

Chapitre 1: Les Suites.....	2
I/ Rappels de la classe de première.....	2
II/ Limite d'une suite.....	3
III/ Limites usuelles.....	4
IV/ Opérations sur les limites.....	4
Chapitre 2 : Combinatoire et dénombrement.....	6
I/ Cardinal d'ensemble fini.....	6
II/ Arrangements et permutations.....	7
III/ Combinaisons.....	8
Chapitre 3 : Limites de fonctions.....	10
I/ Rappels sur la dérivabilité.....	10
II/ Notion de voisinage.....	11
III/ Limite infinie à l'infini.....	11
IV/ Limite finie à l'infinie. Asymptote horizontale.....	12
V/ Limite infinie en un réel. Asymptote verticale.....	12
VI/ Opérations sur les limites.....	13
VII/ Théorèmes de comparaison.....	14
Chapitre 4 : Vecteurs, droites et plans de l'espace.....	16
I/ Vecteurs de l'espace.....	16
II/ Droites de l'espace.....	16
III/ Plans de l'espace.....	17
IV/ Base et repère de l'espace.....	18
V/ Représentation paramétrique d'une droite.....	19
Chapitre 5 : Continuité.....	20
I/ Fonction continue.....	20
II/ Théorème des valeurs intermédiaires.....	21

Chapitre 1: Les Suites

Ce qu'il faut savoir faire:

--	--

I/ Rappels de la classe de première.

Définitions :

- Une **suite numérique** est une fonction de $\mathbb{N}$ dans $\mathbb{R}$.
- L'image de l'entier n par la suite est notée u_n .
On l'appelle **terme d'indice n** de la suite.
- Cette suite est notée (u_n) ou encore u .

- **Explicite** : on exprime chaque terme de la suite en fonction de n . On calcule un terme en remplaçant n par le nombre entier correspondant. $u_n = -3n + 5$
- **Par Récurrence** : on donne le premier terme de la suite et une méthode de calcul de u_{n+1} en fonction du terme précédent u_n . On ne peut calculer un terme que si l'on connaît le précédent.
 $u_{n+1} = 0,5u_n + 3$ et $u_0 = -2$

- **Par un Algorithme :**

$u=2$ for i in range (4) : $u=1+1/u$ print(u)		for i in range (5) : $u=2*i+3$ print(u)	
$u_0=2$, $u_{n+1}=1+\frac{1}{u_n}$	$u_n=2n+3$		

- **Sens de variation :**
 - Si pour tout $n \in \mathbb{N}$, $u_n \leq u_{n+1}$ alors on dit que (u_n) est croissante.
 - Si pour tout $n \in \mathbb{N}$, $u_{n+1} \leq u_n$ alors on dit que (u_n) est décroissante.
 - Si l'on ajoute «strictement» au sens de variation cela veut dire que l'inégalité est stricte.
 - Sinon (u_n) n'est ni croissante ni décroissante, on dit qu'elle n'est pas monotone.

Suites particulières :

	Arithmétique (u_n) raison r et 1er terme u_0	Géométrique (v_n) raison q et 1er terme v_0 (positif)
Réurrence	pour tout $n \in \mathbb{N}$, $\begin{cases} u_0 \\ u_{n+1} = u_n + r \end{cases}$	pour tout $n \in \mathbb{N}$, $\begin{cases} v_0 \\ v_{n+1} = q v_n \end{cases}$
Explicite	pour tout $n \in \mathbb{N}$, $u_n = u_0 + n r$ ou pour $k \in \mathbb{N}$ $u_n = u_k + (n - k)r$	pour tout $n \in \mathbb{N}$, $v_n = v_0 q^n$ ou pour $k \in \mathbb{N}$ $v_n = v_k q^{n-k}$
Somme de termes	Pour $n \in \mathbb{N}^*$ $1 + 2 + \dots + (n - 1) + n = \sum_{k=1}^n k = \frac{n \times (n + 1)}{2}$	Pour $n \in \mathbb{N}^*$ et $q \neq 1$ $1 + q + q^2 + \dots + q^{n-1} + q^n = \sum_{k=0}^n q^k = \frac{1 - q^{n+1}}{1 - q}$
Sens de variation	<ul style="list-style-type: none"> $r < 0$ (u_n) est strictement décroissante $r > 0$ (u_n) est strictement croissante $r = 0$ (u_n) est constante 	<ul style="list-style-type: none"> $0 < q < 1$ (v_n) strictement décroissante $1 < q$ (v_n) strictement croissante $q = 1$ (v_n) est constante $q < 0$ (v_n) n'est pas monotone

II/ Limite d'une suite.

1) Limite finie d'une suite (u_n) (suite convergente)

Définition :

On dit que la suite (u_n) a une limite finie l quand n tend vers $+\infty$ si tout intervalle ouvert contenant l contient toutes les valeurs de (u_n) à partir d'un certain rang.

On dit que (u_n) converge vers l quand n tend vers $+\infty$ et on note :

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} u_n = l$$

Exemples :

- $v_n = 5 - \frac{1}{n}$
- $w_n = \left(\frac{1}{2}\right)^n$

2) Limite infinie d'une suite (u_n) (suite divergente)

Définition :

On dit que la suite (u_n) a pour limite $+\infty$ (respectivement $-\infty$) quand n tend vers $+\infty$, si tout intervalle de la forme $]A; +\infty[$ (respectivement $]-\infty; A[$) contient toutes les valeurs de (u_n) à partir d'un certain rang.

On note $\lim_{n \rightarrow +\infty} u_n = +\infty$

Exemples :

- $s_{n+1} = s_n + 4$ avec $s_0 = -2$
- $t_n = 2^n$

3) Suite sans limite (suite divergente)

Certaines suites n'ont ni de limite finie ni de limite infinie (elles n'ont pas de limite).

Exemples :

- $a_n = (-1)^n$
- $b_n = \sin(n)$

III/ Limites usuelles.

Propriétés :

$\lim_{n \rightarrow +\infty} n = +\infty$	$\lim_{n \rightarrow +\infty} n^2 = +\infty$	$\lim_{n \rightarrow +\infty} \sqrt{n} = +\infty$
$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{1}{n} = 0$	$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{1}{n^2} = 0$	$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{1}{\sqrt{n}} = 0$

IV/ Opérations sur les limites.

l et l' désignent deux nombres réels.

Somme

$\lim_{n \rightarrow +\infty} u_n + v_n$		$\lim_{n \rightarrow +\infty} u_n$		
		l'	$-\infty$	$+\infty$
$\lim_{n \rightarrow +\infty} v_n$	l			
	$-\infty$			
	$+\infty$			

Produit

$\lim_{n \rightarrow +\infty} u_n \times v_n$		$\lim_{n \rightarrow +\infty} u_n$			
		$l' \neq 0$	0	$-\infty$	$+\infty$
$\lim_{n \rightarrow +\infty} v_n$	$l' \neq 0$				
	0				
	$-\infty$				
	$+\infty$				

Quotient

$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{u_n}{v_n}$		$\lim_{n \rightarrow +\infty} u_n$			
		$l \neq 0$	0	$-\infty$	$+\infty$
$\lim_{n \rightarrow +\infty} v_n$	$l' \neq 0$				
	0				
	$-\infty$				
	$+\infty$				

Exemples :

Chapitre 2 : Combinatoire et dénombrement

I/ Cardinal d'ensemble fini.

Définitions :

- Soit n un entier naturel, lorsqu'un ensemble E a n éléments, on dit que E est un **ensemble fini**.
- Le nombre n d'éléments de E est appelé le **cardinal de E** , il est noté $card(E)$.
- Par convention, l'ensemble vide $\emptyset$ est un ensemble fini de cardinal 0.
- **Dénombrer**, c'est compter le nombre d'éléments que contient un ensemble fini, c'est à dire en déterminer le cardinal.

Exemple :

On considère l'ensemble E des élèves du lycée, alors $card(E)=874$.

1) Principe additif.

Définition :

On dit que deux ensembles sont **disjoints** s'ils n'ont aucun élément en commun.

Propriété :

Soit $E_1, E_2, \dots, E_n$, n ensembles finis deux à deux disjoints.

Alors $card(E_1 \cup E_2 \cup \dots \cup E_n) = card(E_1) + card(E_2) + \dots + card(E_n)$.

Exemple :

$E_1 = \{a; b; c; d\}$ et $E_2 = \{7; 8; 9\}$ donc $E_1 \cap E_2 = \emptyset$ et $card(E_1 \cup E_2) = 4 + 3$

2) Principe multiplicatif.

Définition :

Soient E_1 et E_2 deux ensembles finis non vides. Le **produit cartésien** de E_1 et E_2 est l'ensemble noté $E_1 \times E_2$ défini par $E_1 \times E_2 = \{(a_1, a_2), a_1 \in E_1, a_2 \in E_2\}$.

Un élément (a_1, a_2) de ce produit est appelé un **couple**.

Propriété :

Soient E_1 et E_2 deux ensembles finis non vides, alors $card(E_1 \times E_2) = card(E_1) \times card(E_2)$

Exemple :

$E = \{salade; cevice\}$ et $P = \{poulet; steak; légumes\}$

Définition : Soit p ensembles finis $E_1, E_2, \dots, E_p$.

- Le produit cartésien $E_1 \times E_2 \times E_3$ est l'ensemble des **triplets** (a_1, a_2, a_3) où $a_1 \in E_1$, $a_3 \in E_3$, $a_2 \in E_2$.
- Le produit cartésien $E_1 \times E_2 \times \dots \times E_p$ est l'ensemble des **p -uplets** $(a_1, a_2, \dots, a_p)$, où $a_1 \in E_1$, $a_2 \in E_2$, $\dots$, $a_p \in E_p$.

Remarque :

Si on effectue le produit cartésien d'un ensemble sur lui-même, on note $E \times E = E^2$ et dans le cas général E^p le produit de p ensembles E .

Exemple :

On lance deux dés à 6 faces. On note $E = \{1; 2; 3; 4; 5; 6\}$ l'ensemble des résultats possibles pour un dé.

Propriété :

Soit p ensembles finis $E_1, E_2, \dots, E_p$

alors on a: $\text{card}(E_1 \times E_2 \times \dots \times E_p) = \text{card}(E_1) \times \text{card}(E_2) \times \dots \times \text{card}(E_p)$.

Propriété :

Soit E un ensemble fini avec $\text{card}(E) = n$ alors $\text{card}(E^p) = n^p$.

Exemple :

On choisi un code de carte bancaire avec 4 chiffres.

II/ Arrangements et permutations.

1) Arrangements d'un ensemble.

Définition : Soit n un entier naturel, on appelle **factorielle** de n le nombre :

$$n! = n \times (n-1) \times \dots \times 2 \times 1$$

Exemple : $5! = 5 \times 4 \times 3 \times 2 \times 1 = 120$ et par convention $0! = 1$.

Définition : Soit E un ensemble à n éléments. Et $p \leq n$.

Un **arrangement** de p éléments de E est un p -uplet d'éléments distincts de E .

Propriété : Dans un arrangement l'ordre des éléments compte et les éléments ne se répètent pas.

Exemple :

$$A = \{1; 2; 3; 4\}$$

Propriété : Soit E un ensemble fini à n éléments et $p \leq n$.

Le **nombre d'arrangements** de p éléments de E est égal à :

$$n \times (n-1) \times (n-2) \times \dots \times (n-p+1) = \frac{n!}{(n-p)!}$$

2) Permutations d'un ensemble.

Définition : Soit E un ensemble fini à n éléments.

Une **permutation** de E est un n -uplet d'éléments distincts de E .

Propriété : Soit E un ensemble fini à n éléments.

Le nombre de permutations de E est égal à $n!$.

Exemple : 4 personnes s'assoient dans une voiture à 4 places.

III/ Combinaisons.

Définition : Soit E un ensemble à n éléments et un entier $p \leq n$.

Une **combinaison** de p éléments de E est un sous-ensemble de E de cardinal p .

Propriétés :

- Dans une combinaison l'ordre n'a pas d'importance.
- Soit E un ensemble à n éléments et un entier $p \leq n$.

Le nombre de combinaisons de p éléments de E est égal à :

$$\binom{n}{p} = \frac{n!}{p!(n-p)!}$$

Exemple : Dans une classe de 20 élèves on choisit deux délégués.

Propriétés sur les coefficients binomiaux :

- $\binom{n}{p} = \binom{n}{n-p}$ (Symétrie).

- $\binom{n}{0}=1$ $\binom{n}{n}=1$ $\binom{n}{1}=n$ $\binom{n}{2}=\frac{n \times (n-1)}{2}$.

- Relation de Pascal :** Pour tout entier p tel que $0 \leq p \leq n$: $\binom{n+1}{p+1} = \binom{n}{p} + \binom{n}{p+1}$.

$$\binom{5}{2} = \binom{4}{1} + \binom{4}{2}$$

Propriété : Soit E un ensemble à n éléments.

Le nombre de sous-ensembles de E est égal à :

$$\sum_{p=0}^n \binom{n}{p} = \binom{n}{0} + \binom{n}{1} + \binom{n}{2} + \dots + \binom{n}{n} = 2^n$$

Carte mentale Bilan :

Chapitre 3 : Limites de fonctions

Ce qu'il faut savoir faire :

--	--

I/ Rappels sur la dérivabilité.

Dans ce qui suit, f est une fonction définie sur un intervalle I de $\mathbb{R}$ et $a \in I$.
On note C_f sa courbe représentative.

Définitions :

- On dit que f est **dérivable** en a lorsque le taux d'accroissement $t(h) = \frac{f(a+h) - f(a)}{h}$ admet une limite finie lorsque h tend vers 0.
Dans ce cas on appelle **nombre dérivé** de la fonction f en a le nombre :

$$f'(a) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(a+h) - f(a)}{h}$$

- La tangente à la courbe au point A** est la droite passant par le point A dont le coefficient directeur est $f'(a)$.
- L'équation réduite de cette tangente est donnée par :

$$y = f'(a)(x - a) + f(a)$$

Propriétés : **A apprendre par coeur !**

f	f est dérivable sur	f'	Si u et v sont dérivables sur I , λ constante, a et b réels		
k (constante)	$\mathbb{R}$	0	f	f est dérivable sur	f'
$mx + p$	$\mathbb{R}$	m	$u + v$	I	$u' + v'$
x^2	$\mathbb{R}$	$2x$	λu	I	$\lambda u'$
x^n , $n \in \mathbb{N}^*$	$\mathbb{R}$	nx^{n-1}	$u \times v$	I	$u'v + uv'$
$\frac{1}{x}$	$\mathbb{R}^*$	$-\frac{1}{x^2}$	$\frac{1}{u}$	en tout x de I tel que $u(x) \neq 0$	$-\frac{u'}{u^2}$
$\frac{1}{x^n}$, $n \in \mathbb{N}^*$	$\mathbb{R}^*$	$-\frac{n}{x^{n+1}}$	$\frac{u}{v}$	en tout x de I tel que $v(x) \neq 0$	$\frac{u'v - uv'}{v^2}$
$\sqrt{x}$	$]0; +\infty[$	$\frac{1}{2\sqrt{x}}$	e^u	I	$u'e^u$
e^x	$\mathbb{R}$	e^x	$u(ax+b)$	I	$a \times u'(ax+b)$

II/ Notion de voisinage.

Définition :

- Soit $a \in \mathbb{R}$, on appelle **voisinage de a** tout intervalle de la forme $]a-h; a+h[$ avec $h > 0$ et aussi proche de 0 que l'on veut. (ou $]a; a+h[$ ou $]a-h; a[$)
- Un **voisinage de $+\infty$** est un intervalle de la forme $]h; +\infty[$ où h est aussi grand que l'on veut.
- Un **voisinage de $-\infty$** est un intervalle de la forme $]-\infty; h[$ où h est aussi petit que l'on veut.

III/ Limite infinie à l'infini.

Définition :

- Soit f une fonction dont l'ensemble de définition contient $+\infty$. f a pour limite $+\infty$ en $+\infty$ et on note $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = +\infty$ si les images de $f(x)$ sont dans un voisinage de $+\infty$ lorsque x est dans un voisinage de $+\infty$.

- Soit f une fonction dont l'ensemble de définition contient $+\infty$. f a pour limite $-\infty$ en $+\infty$ et on note $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = -\infty$ si les images de $f(x)$ sont dans un voisinage de $-\infty$ lorsque x est dans un voisinage de $+\infty$.

- On définit de façon similaire $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = +\infty$ et $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = -\infty$.

Propriété : Limites de référence.

IV/ Limite finie à l'infinie. Asymptote horizontale.

Définition :

Soit f une fonction dont l'ensemble de définition contient $+\infty$.
 f a pour limite le réel l en $+\infty$ et on note $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = l$ si
 les images de $f(x)$ sont dans un voisinage de l lorsque x est dans
 un voisinage de $+\infty$.
 On définit de même $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = l$.

Définition :

La droite d'équation $y = l$ est **asymptote horizontale** à la courbe représentative de f en $+\infty$
 (respectivement en $-\infty$) si et seulement si $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = l$ (respectivement $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = l$).

Propriété : Limites de référence.

V/ Limite infinie en un réel. Asymptote verticale.

Définition :

- Soit f une fonction dont l'ensemble de définition contient un réel a .
 f a pour limite $+\infty$ quand x tend vers a et on note
 $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = +\infty$ si les images de $f(x)$ sont dans un voisinage de
 $+\infty$ lorsque x est dans un voisinage de a (voisinage en
 cohérence avec l'ensemble de définition de f).

- On doit en général distinguer :
 - $\lim_{x \rightarrow a^-} f(x)$ lorsque x tend vers a par des valeurs inférieures (**limite à gauche**).
 - $\lim_{x \rightarrow a^+} f(x)$ lorsque x tend vers a par des valeurs supérieures (**limite à droite**).

On définit de même $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = -\infty$.

Définition : La droite d'équation $x = a$ est **asymptote verticale** à la courbe représentative de f en
 a si et seulement si $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = +\infty$ ou $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = -\infty$ (éventuellement en a^- ou en a^+).

Propriété : Limites de référence.

VI/ Opérations sur les limites.

Les limites des fonctions considérées ci-dessous quand la variable tend vers $+\infty$, $-\infty$ ou vers un réel a .

l et l' désignent deux nombres réels.

Somme

$\lim f + g$		$\lim f$		
		l	$+\infty$	$-\infty$
$\lim g$	l'			
	$+\infty$			
	$-\infty$			

Produit

$\lim f \times g$		$\lim f$			
		0	$l \neq 0$	$+\infty$	$-\infty$
$\lim g$	0				
	$l' \neq 0$				
	$+\infty$				
	$-\infty$				

Quotient

$\lim \frac{f}{g}$		$\lim f$			
		0	$l \neq 0$	$+\infty$	$-\infty$
$\lim g$	0				
	$l' \neq 0$				
	$+\infty$				
	$-\infty$				

F.I. veut dire forme indéterminée, on ne peut pas conclure directement, il faut souvent penser à factoriser.

Exemples :

- $\lim_{x \rightarrow +\infty} x^2 - 3x + 4$

- $\lim_{x \rightarrow 2^-} \frac{2x+1}{3x-6}$

VII/ Théorèmes de comparaison.

Théorème :

En particulier,

- si $\lim_{x \rightarrow a} g(x) = -\infty$ alors $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = -\infty$

- si $\lim_{x \rightarrow a} f(x) = +\infty$ alors $\lim_{x \rightarrow a} g(x) = +\infty$

Théorème « des gendarmes » :

Chapitre 4 : Vecteurs, droites et plans de l'espace

Ce qu'il faut savoir faire:

--	--

I/ Vecteurs de l'espace.

On étend à l'espace la notion de vecteur vue dans le plan (définition, opérations, propriétés dont la relation de Chasles, colinéarité, règles de calcul sur les coordonnées).

Définition :

Soit $\vec{u}$, $\vec{v}$ et $\vec{w}$ trois vecteurs de l'espace.

Tout vecteur de la forme $\alpha\vec{u} + \beta\vec{v} + \gamma\vec{w}$ avec α, β, γ trois nombre réels est appelé **combinaison linéaire** des vecteurs $\vec{u}$, $\vec{v}$ et $\vec{w}$.

Définition :

Trois vecteurs sont **coplanaires** s'ils possèdent des représentants appartenant à un même plan.

Propriété :

Soit $\vec{u}$ et $\vec{v}$ deux vecteurs non colinéaires de l'espace.

Les vecteurs $\vec{u}$, $\vec{v}$ et $\vec{w}$ sont **coplanaires** si et seulement si il existe un couple de réels $(\alpha; \beta)$ tel que $\vec{w} = \alpha\vec{u} + \beta\vec{v}$.

II/ Droites de l'espace.

Définition :

Soit A un point de l'espace et $\vec{u}$ un vecteur non nul. L'ensemble des points M de l'espace tels que $\vec{AM} = k\vec{u}$ avec $k \in \mathbb{R}$ est une **droite**.

On dit que $\vec{u}$ est un **vecteur directeur** de cette droite.

Propriété :

Deux droites de l'espace de vecteurs directeurs respectifs $\vec{u}$ et $\vec{v}$, sont parallèles si et seulement si $\vec{u}$ et $\vec{v}$ sont colinéaires.

Position relative de deux droites : (ABCDEFHG est un cube)

Droites coplanaires (dans un même plan)		Droites non coplanaires
Droites sécantes	Droites parallèles
<p>(AC) et (BD) sont sécantes en I.</p>	<p>(EH) et (FG) sont parallèles.</p>	<p>(EH) et (GC) sont non coplanaires.</p>

III/ Plans de l'espace.

Propriété :

Deux vecteurs non nuls et non colinéaires déterminent la direction d'un plan.

Propriété :

Soit un point A et deux vecteurs de l'espace $\vec{u}$ et $\vec{v}$ non colinéaires.

L'ensemble des points M de l'espace tels que $\vec{AM} = x\vec{u} + y\vec{v}$ avec $x \in \mathbb{R}$ et $y \in \mathbb{R}$ est un **plan** passant par A et dirigé par $\vec{u}$ et $\vec{v}$.

$(A; \vec{u}, \vec{v})$ est un **repère** du plan.

Propriété :

Deux plans déterminés par le même couple de vecteurs non colinéaires sont parallèles.

Position relative de deux plans : ($ABCDEFGH$ est un cube)

Plans sécants	Plans parallèles
<p data-bbox="210 1236 582 1303">(EBC) et (FBC) sont sécants suivant (BC).</p>	<p data-bbox="630 1236 917 1303">(ABC) et (EFG) sont strictement parallèles.</p>	<p data-bbox="1037 1236 1316 1303">(FBC) et (GFB) sont confondus.</p>

Position relative d'un plan et d'une droite :

Droite et plan sécants	Droite et plan parallèles
<p data-bbox="204 1863 550 1930">(EC) et le plan (ABC) sont sécants en C.</p>	<p data-bbox="633 1863 981 1930">(EG) et le plan (ABC) sont strictement parallèles.</p>	<p data-bbox="1042 1863 1428 1930">(AC) est contenue dans le plan (ABC).</p>

IV/ Base et repère de l'espace.

Définition :

Une **base** de l'espace est formée d'un triplet de vecteurs $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ non coplanaires. Des vecteurs non coplanaires sont aussi dénommés **linéairement indépendants**.

Propriété :

Soit $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ une base de l'espace.

Pour tout vecteur $\vec{w}$ de l'espace, il existe un unique triplet de réels $(x; y; z)$ tels que $\vec{w} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$.

Définition :

Soit O un point de l'espace, et $(\vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ une base de l'espace.

On dit que $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ est un **repère de l'espace**.

Propriété :

Soit $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ un repère de l'espace.

Pour tout point M de l'espace, il existe un unique triplet $(x; y; z)$ de réels tels que

$$\vec{OM} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}.$$

On note $M(x; y; z)$.

Les réels x, y et z sont appelés **abscisse, ordonnée** et **cote** du point M et sont les **coordonnées** du point M.

Propriétés :

Soit $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ un repère de l'espace.

- Soit $\vec{u} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$, $\vec{v} \begin{pmatrix} d \\ e \\ f \end{pmatrix}$ deux vecteurs de l'espace et $\lambda \in \mathbb{R}$,

$$\vec{u} + \vec{v} \text{ a pour coordonnées } \begin{pmatrix} a+d \\ b+e \\ c+f \end{pmatrix} \text{ et } \lambda\vec{u} \text{ a pour coordonnées } \begin{pmatrix} \lambda \times a \\ \lambda \times b \\ \lambda \times c \end{pmatrix}.$$

- Soit $A(x_A; y_A; z_A)$, $B(x_B; y_B; z_B)$, $C(x_C; y_C; z_C)$ trois points non alignés de l'espace,

- $\vec{AB}$ a pour coordonnées $\begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \\ z_B - z_A \end{pmatrix}$

- le milieu I de [AB] a pour coordonnées $I\left(\frac{x_A + x_B}{2}; \frac{y_A + y_B}{2}; \frac{z_A + z_B}{2}\right)$

- le centre de gravité G du triangle ABC a pour coordonnées

$$G\left(\frac{x_A + x_B + x_C}{3}; \frac{y_A + y_B + y_C}{3}; \frac{z_A + z_B + z_C}{3}\right)$$

V/ Représentation paramétrique d'une droite.

Définition :

On se place dans un repère de l'espace $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$,

soit $\vec{u} \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ un vecteur, $A(x_A; y_A; z_A)$ et $M(x; y; z)$ deux points de l'espace.

Dire que le point M appartient à la droite D passant par A et de vecteur directeur $\vec{u}$ équivaut à dire qu'il existe un nombre réel t tel que $\overrightarrow{AM} = t\vec{u}$.

Ceci est équivalent au système $S : \begin{cases} x = x_A + t a \\ y = y_A + t b \\ z = z_A + t c \end{cases}$.

Ce système est appelé **représentation paramétrique de la droite** D et t en est le paramètre.

Chapitre 5 : Continuité

Ce qu'il faut savoir faire:

--	--

I/ Fonction continue.

Définition : Soit f une fonction définie sur un intervalle I et a un réel appartenant à I .

- f est **continue** en a lorsque f admet une limite en a et que cette limite est $f(a)$.
- f est continue sur un intervalle I lorsqu'elle est continue en tout point a de I .

Exemples :

Définition (intuitive):

Une fonction f est **continue** sur un intervalle I si elle est définie sur I et si sa courbe représentative se trace d'un « trait continu » sans lever le crayon sur cet intervalle.

Propriétés :

- Toute fonction dérivable sur un intervalle I est continue sur I .
- Les fonctions affines, carré, polynômes, inverse, racine carrée, valeur absolue, exponentielle sont continues sur leur ensemble de définition.

II/ Théorème des valeurs intermédiaires.

Théorème des valeurs intermédiaires (admis) :

Soit f une fonction continue sur un intervalle $[a;b]$.

Alors pour tout réel k compris entre $f(a)$ et $f(b)$ l'équation $f(x)=k$ admet au moins une solution dans $[a;b]$.

Corollaire du TVI :

Soit f une fonction **continue** et **strictement monotone** sur un intervalle $[a;b]$.

Pour tout réel k compris entre $f(a)$ et $f(b)$, l'équation $f(x)=k$ admet une unique solution dans l'intervalle $[a ; b]$.

Exemple : $f(x)=x^3-3x$, $f(x)=0$ sur $[1;2]$.

Convention :

Une flèche dans un tableau de variations d'une fonction f indique :

- La stricte croissance ou stricte décroissance (stricte monotonie) de f sur l'intervalle.
- La continuité sur cet intervalle.

Ci-contre la fonction est continue et strictement croissante sur l'intervalle $[4;7]$, continue est strictement décroissante sur les intervalles $] -\infty; 4]$ et $[7;+\infty [$.